

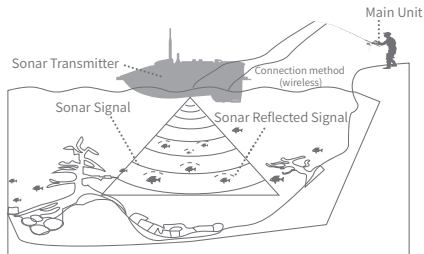
Built-in Fish Finder Instruction Manual



Please read the instruction manual carefully before use
and keep it in a safe place.

• Product Overview

The portable fish finder is suitable for fishing enthusiasts and fishermen to fish or catch fish in rivers, lakes and other places. It can easily let you judge the depth of water, the number and depth of fish or fish schools, etc. This fishfinder bait boat is designed based on the principle of radio transmission. The battery of the wireless sensor can be replaced and reused, thus avoiding the shortage of non-replaceable batteries of other products, saving users a lot of usage costs.



Mockup Of A Sonar Transmitter Usage Scenario

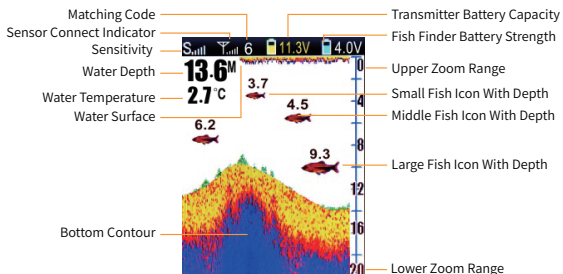
• Working Principle

Sonar technology uses the propagation and reflection of sound to determine the distance and shape of an object. This product uses this technology to directly detect and identify the fish in the water and the depth of the bottom of the water using sonar sensors.

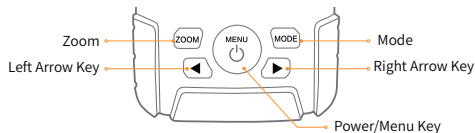
When the machine is working, the sonar sensor will send out an ultrasonic signal. When this signal encounters an underwater object, it will be reflected back, and then the host will calculate its distance and position based on the reflection time and waveform.

• Screen display and button instructions

Screen Details



Button Function



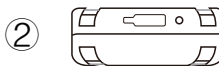
Usage Steps

Charging Method

Host charging method: USB port charging



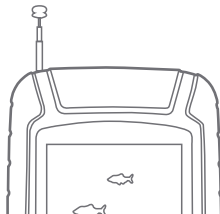
In charging state:
the charging indicator turns red



After charging is completed:
the red light goes out

Host Antenna Configuration

The red end point in the upper left corner of the host is the built-in antenna. When the signal is weak, the antenna can be pulled out to keep the signal stable.



How To Use

Power on/off: Long press the menu key () to turn on or off.

User mode: This product has two modes of use, demonstration mode and wireless mode. After long pressing the power key to turn on, you will immediately enter the user mode. Press the left and right arrow keys ( ) to switch to demonstration mode (the demonstration mode is the screen that has been set, which is convenient for users to intuitively understand the product usage effect before use) or wireless mode (wireless mode is the normal detection mode). After switching accurately, the screen stays for 3 seconds and automatically enters the detection interface.

• Function Button Analysis

After turning on the machine and selecting the user mode as wireless mode, click the menu button () to select different parameters for debugging.

LANGUAGE SELECTION: Press the arrow button ( ) to switch between different languages.

BACKLIGHT BRIGHTNESS: There are 9 levels of backlight brightness that can be adjusted. Press the arrow button ( ) to increase or decrease. The larger the number, the brighter the brightness. It can be adjusted according to personal usage habits.

REFRESH SPEED: There are 9 levels of refresh speed that can be adjusted. Press the arrow button ( ) to increase or decrease. The larger the number, the faster the screen moves. It can be adjusted according to personal usage habits (it is recommended to adjust to 3-5 levels. If there are strong winds and waves or the probe shakes violently, the refresh speed should be appropriately increased).

USER MODE: Press the left and right arrow buttons ( ) to switch between demonstration mode and wireless mode.

SENSITIVITY: There are 9 levels of sensitivity. Press the left and right arrow keys ( ) to set the value. You need to set different levels according to the actual detection depth. In principle, the deeper the depth, the higher the sensitivity. You can set 1-2 levels of sensitivity within 10 meters. (If the depth is shallow and the sensitivity is too high, it is easy to cause signal false alarms)

DEPTH LOWER LIMIT: The depth lower limit is the depth value of the bottom of the water within the detection range. It is recommended to adjust it to automatic. The system will frame the detection bottom depth range according to the actual water depth detected. Press the left and right arrow keys ( ) to set the value.

DEPTH UPPER LIMIT: The depth upper limit is the starting depth of the detection. 0 is the horizontal plane. If the value is set to 2, the signal starts to detect from 2 meters underwater. It is recommended to set it to off (that is, start detecting from the location of the probe). Press the left and right arrow keys ( ) to set the value.

DEPTH ALARM: It is generally recommended to set the depth alarm to off. Assuming that the depth alarm is set to 5, when the actual water depth is less than 5 meters, the machine will alarm "shallow depth" and cannot work, that is, the environmental water depth does not meet the setting requirements, and the machine stops working. Press the left and right arrow keys ( ) to set the value.

FISH ICON: The fish icon is generally set to on. Press the left and right arrow keys ( ) to select on/off.

FISH ALARM: Press the left and right arrow keys ( ) to select the fish alarm status in sequence: Off, Big Fish Alarm, Big Fish and Medium Fish Alarm, Big, Medium and Small Fish Alarm.

UNIT SETTING: The units are divided into depth units and temperature units. It is recommended to select M/°C (meters/degrees Celsius). The depth FT is feet and the temperature °F is Fahrenheit. Press the left and right arrow keys ( ) to select different combinations in sequence.

SONAR COLOR: The bottom color is blue, red, and gray. You can choose according to your personal color preference. Press the left and right arrow keys ( ) to select different colors in sequence. In each color display, the lighter the color, the softer the geology, and the darker the color, the harder the geology.

BATTERY ALARM: The battery alarm is the voltage set for the alarm. When the actual voltage is lower than the set value, the machine will alarm low voltage and stop working. If it is set to off, it will work until the machine power is zero and shut down. Press the left and right arrow keys ( ) to set.

FISHING MODE: There are four settings for fishing mode: normal mode, shore fishing mode, shallow water mode, and sea fishing mode. Press the arrow button (◀▶) to switch between different modes.

- Normal Mode: For general detection, excluding special scenarios, the normal mode can be used. Applicable for depths of 4-100 meters.

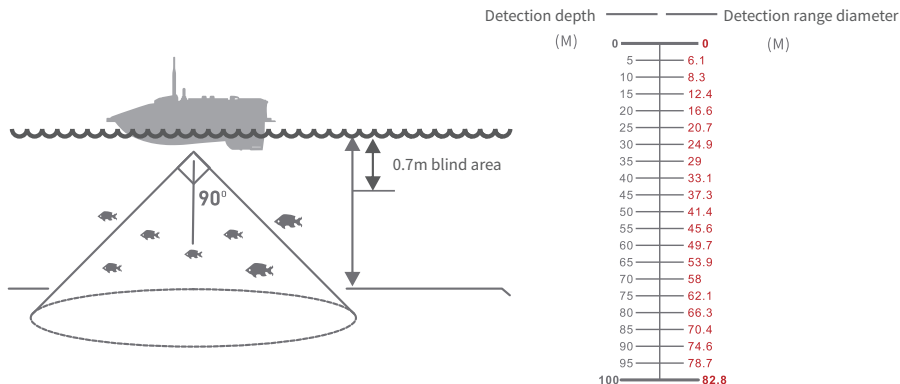
- Bank Fishing Mode: Suitable for detecting on the slopes near the banks of ponds and reservoirs. Due to the slopes, the depth can vary significantly with the movement of the probe, and the depth usually displayed is relatively shallow.

- Shallow Water Mode: Suitable for detecting in flat areas such as ponds, reservoirs, and banks within a depth of 4 meters.

- Sea fishing mode: Suitable for detecting in large seas with significant wave fluctuations, the minimum detection depth is 1.5 meters, and the sensitivity to underwater fish is low (especially in areas with reefs).

• Detection Range Diagram

Blind area, detection angle, detection range corresponding depth data:



• Notes

- ①The fish finder is a high-precision electronic product that uses sonar transmission and reflection to detect fish. Since the sonar wavelength itself is 0.7M, and the sonar signal cannot be reflected within a wavelength, it is impossible to detect fish within 0.7M. We recommend that customers use it in deeper waters. The emission angle of the probe signal is 90 degrees, so the greater the depth of use, the larger the detection range, and the chance of detecting fish will be greatly enhanced.
- ② After receiving the goods, if you test it in a smooth or hard bottom (ceramic tile, cement, glass, plastic) environment such as a water tank, fish tank, swimming pool, bucket, fish pond, fish guard, etc., the test result is actually inaccurate. Because the bottom of these environments is relatively smooth and hard, and the space is small, the signal sent by the fish finder will be strongly reflected back, which will increase the overlap and interference of the signal, resulting in the normal operation of the fish finder. Therefore, it is recommended that users use it in a large outdoor natural water environment.

Product Technical Specifications	
Display:	LCD
Backlight:	LED
Power Requirements:	3.7V lithium battery
Measurement Unit:	Imperial/Metric
Probe Frequency:	125KHZ
Probe Radiation Angle:	90 degrees
Probe Power Requirements:	3.7V lithium battery
Maximum Measurement Depth:	100 meters
Minimum Measurement Depth:	0.7 meters
Operating Temperature:	-10 degrees to 50 degrees

• Обзор продукции

Портативный рыбопоисковый прибор подходит для любителей рыбалки и рыболовов, чтобы ловить рыбу в реках, ручьях, озерах и других местах, что может удобно позволить вам судить о глубине воды, количестве и глубине рыбы или рыбных школ и т.д. Эта лодка-приманка со встроенным рыбоискателем разработана с использованием принципа радиопередачи, и батарея беспроводного датчика может быть заменена для повторного использования, что позволяет избежать отсутствия несменных батарей в других продуктах, и сэкономить много затрат на использование для пользователя.



Макет сценария использования гидроакустической пусковой установки

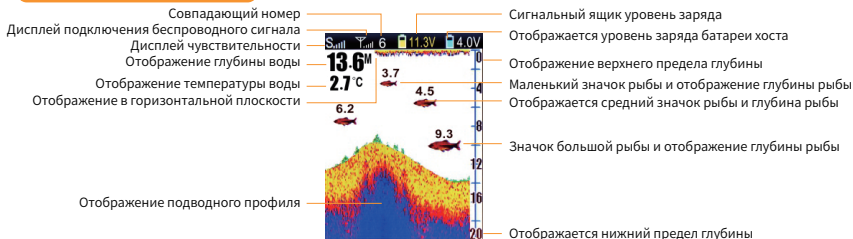
• Принцип работы

Технология сонара - это использование распространения и отражения звука для определения расстояния и формы объекта, этот продукт является использованием этой технологии, использование сонарного датчика для прямого обнаружения и идентификации рыбы в воде и глубины водного дна.

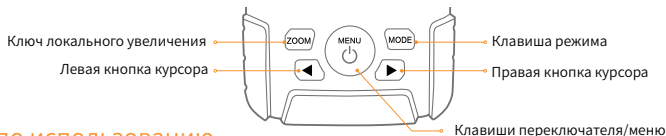
Когда машина работает, датчик сонара посылает ультразвуковой сигнал, когда этот сигнал встречает подводный объект, он отражается обратно, а затем главный компьютер вычисляет его расстояние и положение в соответствии с временем отражения и формой волны.

• Экранный дисплей и описание клавиш

Детали экрана



Ключевая функция



Шаги по использованию

Способ зарядки

Способ зарядки хоста: зарядка через USB-порт

①



В режиме зарядки:
индикатор зарядки становится красным

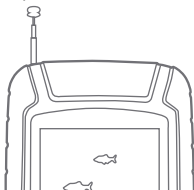
②



Зарядка завершена:
красный свет погаснет

Конфигурация антенны хоста

Красная конечная точка в верхнем левом углу хоста — это встроенная антенна, которую можно вытащить для поддержания стабильного сигнала при слабом сигнале.



Способ применения

Включение/выключение: нажмите и удерживайте кнопку меню (), чтобы включить или выключить питание.

Режим пользователя: Этот продукт имеет два режима использования, а именно демо-режим и беспроводной режим. Длительное нажатие кнопки включения/выключения включает устройство, оно сразу переходит в пользовательский режим, нажмите кнопки со стрелками влево и вправо ( ) для переключения в демо-режим (демо-режим - это экран, который был настроен, это удобно для пользователя, чтобы понять эффект продукта интуитивно перед использованием) или беспроводной режим (беспроводной режим - это обычный режим обнаружения), после точного переключения экран остается в течение 3 секунд и автоматически переходит в интерфейс обнаружения.

• Анализ функциональных кнопок

После включения питания и выбора режима пользователя в качестве беспроводного режима нажмите кнопку меню (), чтобы выбрать различные параметры для отладки.

ВЫБОР ЯЗЫКА: Нажимайте кнопки со стрелками ( ) для переключения между разными языками.

ЯРКОСТЬ ПОДСВЕТКИ: Есть 9 уровней яркости подсветки, которые можно регулировать, нажимая кнопки со стрелками ( ), чтобы добавить или убавить, чем больше число, тем ярче яркость, которая может быть настроена в соответствии с вашими личными привычками использования.

ЧАСТОТА ОБНОВЛЕНИЯ: Есть 9 уровней скорости обновления могут быть отлажены, нажмите кнопки со стрелками ( ) могут быть добавлены или вычтены, чем больше число, тем быстрее экран движется, может быть настроен в соответствии с личными привычками использования (рекомендуется настроить на 3-5 передач умеренной может быть, например, в случае большого ветра и волн или зонд трясет более жестокой ситуации скорость обновления соответствующим образом настроен вверх).

ПОЛЬЗОВАТЕЛЬСКИЙ РЕЖИМ: Нажимайте кнопки со стрелками влево и вправо ( ) для переключения между режимом демонстрации или беспроводным режимом.

ЧУВСТВИТЕЛЬНОСТЬ: Чувствительность общей чувствительности всего 9 передач, нажимая кнопки со стрелками влево и вправо ( ) для установки значения нужно выставлять в соответствии с фактическим обнаружением глубины воды, устанавливать разные передачи, в принципе, чем глубже глубина, тем выше чувствительность, в пределах 10 метров установить 1-2 уровня чувствительности. (Если глубина небольшая, а чувствительность слишком высокая, легко вызвать ложные тревоги.)

НИЖНИЙ ПРЕДЕЛ ГЛУБИНЫ: Нижний предел глубины — это значение глубины придонной воды в диапазоне обнаружения, и рекомендуется установить его автоматически, и система будет формировать диапазон глубины обнаружения в соответствии с фактической обнаруженной глубиной воды. Нажмите кнопки со стрелками влево и вправо ( ), чтобы установить значение.

ВЕРХНИЙ ПРЕДЕЛ ГЛУБИНЫ: Верхний предел глубины - это начальная глубина обнаружения, а 0 - горизонтальная плоскость. Если значение установлено в 2, сигнал начинает обнаруживаться на глубине 2 метров под водой. Рекомендуется установить его в положение выкл (то есть начинать обнаружение с места нахождения зонда), нажмите кнопки со стрелками влево и вправо ( ), чтобы установить значение.

СИГНАЛИЗАЦИЯ ГЛУБИНЫ: Глубина тревога, как правило, рекомендуется установить в положение «выключено». Предположим, что глубина тревога установлена на 5, когда фактическая глубина воды не достигает 5 метров, машина будет подавать сигнал тревоги «глубина мала» и не сможет работать, то есть глубина окружающей среды не достигает установленных требований, и машина останавливается. Нажмите на кнопки стрелок влево и вправо ( ), чтобы установить значение.

ИКОНКА РЫБЫ: Рзначок рыбы обычно включен. Нажмите кнопки со стрелками влево и вправо ( ), чтобы выбрать/выключить.

СИГНАЛИЗАЦИЯ ДЛЯ РЫБЫ: Нажимайте кнопки со стрелками влево и вправо ( ), чтобы выбрать состояние сигнализации рыбы в следующем порядке: выключено, крупная рыба звонит в полицию, крупная рыба и средняя рыба звонит в полицию, крупная рыба и средняя рыба и мелкой рыбы звонит в полицию

НАСТРОЙКА ЕДИНИЦ: Единицы измерения делятся на единицы глубины и единицы температуры, рекомендуется выбрать М°С (метр/градус Цельсия), глубина FT - футы, а температура °F - фаренгейты, нажимайте кнопки со стрелками влево и вправо ( ) для выбора различных комбинаций по очереди.

ТОПОГРАФИЧЕСКИЕ ТОНА: На дне воды есть три цвета: синий, красный и серый, которые можно выбрать в соответствии с личными цветовыми предпочтениями, а разные цвета можно выбрать, нажав кнопки со стрелками влево и вправо ( ). В каждом цветном дисплее более светлая часть представляет тем мягче геология, а чем темнее геология, тем сложнее геология.

СИГНАЛ ТРЕВОГИ О БАТАРЕЕ: Батареи аварийная сигнализация означает установленный порог сигнализации напряжения, при снижении фактического напряжения до значения порога, машина подаст сигнал о низком напряжении и остановится, если установлено выключение, работа продолжится до полного разряда батареи, настройка производится нажатием кнопок влево и вправо (◀ ▶) .

РЕЖИМ РЫБАЛКИ: Есть четыре настройки для режима рыбалки: обычный режим, режим береговой рыбалки, режим мелководья и режим морской рыбалки. Нажмите кнопку со стрелкой (◀ ▶), чтобы переключиться между различными режимами.

· Обычный режим: Исключая другие особые сценарии, можно использовать обычный режим для обнаружения. Применим для глубин от 4 до 100 метров.

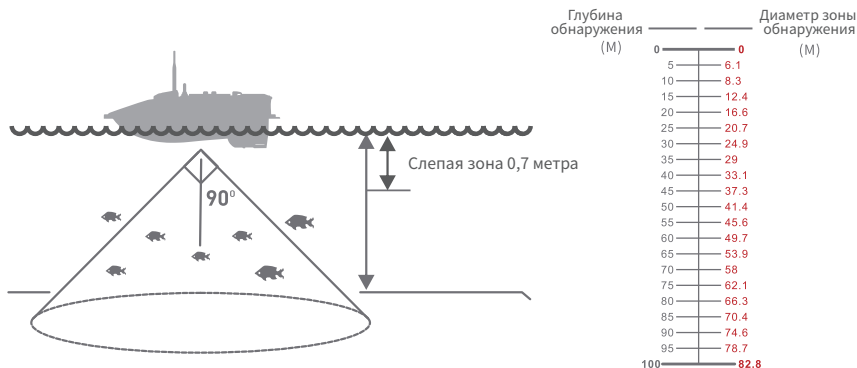
· Режим береговой ловли: Применим для мест на берегу пруда или озера с наклоном, так как глубина может изменяться из-за колебаний датчика, обычно показывается более мелкая глубина.

Режим мелководья: подходит для обнаружения на равнинных участках, таких как пруды, водохранилища и берега в пределах 4 метров.

Режим морской рыбалки: подходит для обнаружения в море и других случаях с большими колебаниями волн, минимальная глубина обнаружения составляет 1,5 метра, а чувствительность обнаружения подводной рыбы низкая (особенно в местах с рифами).

• Схема дальности обнаружения

Соответствующие данные для слепых зон, углов обнаружения и дальности обнаружения:



• Внимание

① Эхолот является высокоточным электронным продуктом, который использует распространение и отражение сонара для обнаружения рыбы, потому что длина волны самого сонара составляет 0,7 М, а сигнал сонара не может отражаться в длине волны, поэтому невозможно обнаружить рыбу в пределах 0,7 М. Мы рекомендуем клиентам использовать его в более глубоких водах. Сигнал зонда излучается под углом 90 градусов, поэтому чем больше используемая глубина, тем больше дальность действия щупа и тем больше шансов обнаружить рыбу.

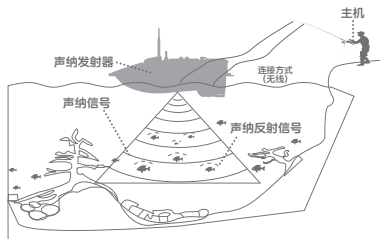
② Если после получения товара испытание проводится в условиях гладкого или твердого дна (плитка, цемент, стекло, пластик), например, в резервуаре для воды, аквариуме, бассейне, ведре, пруду с рыбой, ограждении для рыбы и т.д., результат такого испытания является неточным. Поскольку дно этих сред относительно гладкое и твердое, а пространство небольшое, сигнал, излучаемый эхолотом, будет сильно отражаться обратно, что увеличит перекрытие и фазовую интерференцию сигнала, что приведет к нормальной работе эхолота, поэтому пользователю рекомендуется выйти на открытую естественную водную среду для использования.

Технические характеристики продукта

Способ отображения:	ЖК-дисплей
Способ подсветки:	Светодиодные фонари
Требования к питанию:	Литиевая батарея 3,7 В
Единица измерения:	Имперские/метрические
Частота щупа:	125 КГц
Угол излучения зонда:	90°
Требования к мощности пробника:	Литиевая батарея 3,7 В
Максимальная глубина измерения:	100 метров
Минимальная глубина измерения:	0,7 метра
Рабочая температура:	-10°C~50°C

• 产品概述

便携式探鱼器适用于钓鱼爱好者及捕鱼者在江、河、湖等位置钓鱼或捕鱼,可以方便的让你判断水的深度,鱼或鱼群的多少及深度等。此款探鱼打窝船是利用无线电传输原理设计而成,无线传感器的电池可更换反复使用,从而避免其他产品的不可更换电池的不足,为使用者节省了不少的使用成本。



声呐发射器使用场景模拟图

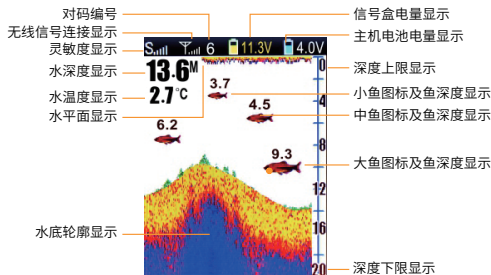
• 工作原理

声纳技术是利用声音的传播和反射来确定物体的距离与形状的,本产品就是采用这项技术,利用声纳传感器直接探测和识别水中的鱼情和水底的深度。

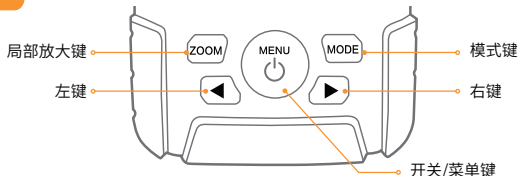
在本机工作时,声纳传感器会发出一个超声波信号,当这个信号遇到水下的物体后会反射回来,然后主机依据反射时间及波形来计算它的距离及位置等。

• 屏幕显示及按键说明

屏幕详解



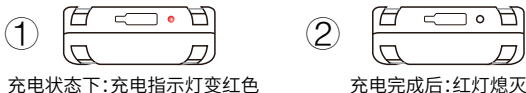
按键功能



使用步骤

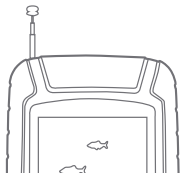
充电方式

主机充电方式:USB接口充电



主机天线配置

主机左上角红色端点为内置天线, 信号较弱时可拉出天线保持信号稳定。



使用方法

开机/关机:长按菜单键(⏻)即可开关机。

用户模式:此款产品有两种使用模式,分别为演示模式与无线模式。长按开关键开机后,即刻进入用户模式,按左右箭头按键(◀▶)可切换演示模式(演示模式是已经设置好的画面,方便使用者使用前直观的了解到产品使用效果)或无线模式(无线模式即为正常探测模式),切换准确后,画面停留3秒自动进入探测界面。

● 功能按键解析

开机选择用户模式为无线模式后,单击菜单键(⏻)选择不同的参数进行调试。

语言选择:按箭头按键(◀▶)可切换不同语言。

背光亮度:背光亮度有9级可调试,按箭头按键(◀▶)可加减,数字越大亮度越亮,可根据个人使用习惯调节。

刷新速度:刷新速度有9级可调试,按箭头按键(◀▶)可加减,数字越大屏幕画面移动速度越快,可根据个人使用习惯调节(建议调至3-5档适中即可,如遇风浪较大或探头晃动较剧烈的情况下刷新速度适当调高)。

用户模式:按左右箭头按键(◀▶)可切换演示模式或无线模式。

灵敏度:灵敏度共灵敏度共9档,按左右箭头按键(◀▶)可设置数值需根据实际探测水深设置不同档位,原则上深度越深,灵敏度越高,10米以内设置1-2档灵敏度即可。(深度较浅灵敏度过高的话容易引起信号误报)

深度下限:深度下限即为探测范围内水底的深度数值,建议调为自动,系统会根据探测到的实际水深框定探测水底深度范围。按左右箭头按键(◀▶)可设置数值。

深度上限:深度上限即为探测起始深度,0即为水平面,若设置数值为2,即信号从水下2米处开始探测,建议设置为关(即从探头所在位置开始探测),按左右箭头按键(◀▶)可设置数值。

深度报警:深度报警一般建议设置为关,假设深度报警设置为5,当实际水深不足5米时,机器就会报警“深度浅”无法工作,即为环境水深未达到设置要求,机器停止工作。按左右箭头按键(◀▶)可设置数值。

鱼图标:鱼图标一般设置为开。按左右箭头按键(◀▶)可选择开/关。

鱼报警:按左右箭头按键(◀▶)可依次选择鱼报警状态:关闭、大鱼报警、大鱼中鱼报警、大中小鱼报警。

单位设置:单位分为深度单位以及温度单位,建议选择M/°C(米/摄氏度),深度FT是英尺,温度°F是华氏单位,按左右箭头按键(◀▶)可依次选择不同组合。

声呐色调:水底颜色有蓝色、红色、灰色三种颜色,可根据个人颜色喜好选择,按左右箭头按键(◀▶)可依次选择不同颜色。每种颜色显示中,颜色越浅的部分代表地质越软,颜色越深地质越硬。

电量报警:电量报警即为设置报警的电压,当实际电压低于设置值时,机器会报警电压低并停止工作,设置为关即工作到机器电量为零关机为止,按左右箭头按键(◀▶)可设置。

钓鱼模式:钓鱼模式分别有:普通模式、岸钓模式、浅水模式、海钓模式四种设置。按箭头按键(◀▶)可切换不同模式。

·普通模式:除去其它的特殊场景,则可以使用普通模式探测。适用深度4-100米。

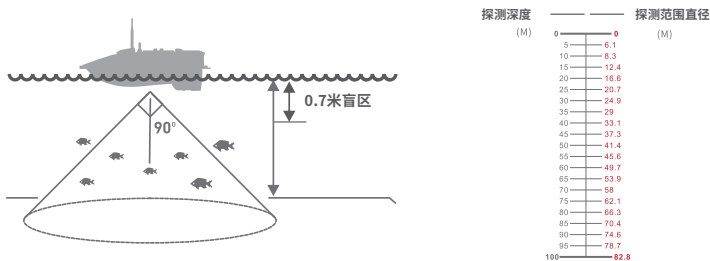
·岸钓模式:适用于山塘水库的岸边有斜坡的地方探测,由于有斜坡的地方,深度会随着探头的晃动变化比较大,通常显示的深度为较浅的深度。

·浅水模式:适用于4米以内的鱼塘、水库、岸边等平地的环境下探测。

·海钓模式:适用于大海等波浪起伏较大的场合探测,鱼的最小探测深度为1.5米,水底的鱼探测灵敏度偏低(特别是有礁石的地方)。

● 探测范围图解

盲区、探测角度、探测范围对应深度数据：



● 注意事项

① 探鱼器是利用声纳传播和反射进行鱼情探测的高精密电子产品，由于本身声纳波长为0.7M，而在一个波长内是声纳信号无法进行反射的，所以在0.7M以内是无法进行鱼情探测的。我们建议客户在更深的水域使用最佳。探头信号的发射角度是90度，所以使用深度越大探测范围也相应变大，探测鱼的机会就会大大增强。

② 在收到货后，如果在水缸，鱼缸，泳池，水桶，鱼池，鱼护等光滑或者硬底(瓷砖、水泥、玻璃、塑料)环境中测试，其实这样测试的结果是不准确的。由于这些环境的底比较光滑而且坚硬，空间又小，探鱼器发出的信号会被强烈的反射回来，这会增加信号的重叠与相干扰，导致影响探鱼器的正常工作，所以建议用户去户外的自然水域大环境中使用。

产品技术规格

显示方式:	LCD液晶显示屏
背光方式:	LED灯
电源要求:	3.7V锂电池
测量单位:	英制/米制
探头频率:	125KHZ
探头辐射角度:	90度
探头电源要求:	3.7V锂电池
测量深度最大值:	100米
测量深度最小值:	0.7米
工作温度:	零下10度到50度