

在STEP 7 Micro/WIN V4的PID控制回路向导中, 对 设定点和实际值进行标定

条目号:19598675 日期:2005-05-16

▼ STEP 7-Micro/WIN -- 创建S7 程序 -- 调用功能和程序块

在STEP 7 Micro/WIN V4的PID控制回路向导中, 对 设定点和实际值进行标定

问题:

如何在STEP 7 Micro/WIN V4的PID控制回路向导中输入设定点和实际值的标定?

解答:

STEP 7 Micro/WIN向导的PID控制回路中, 设定点和实际值的标定之间的关系请参见下面的例子。

示例:1

传感器量程 0 至 10V 对应于 0 至 40 bar。

输入设定点的标定:

下限值 = 0.0

上限值 = 40.0



图 1: 设定点的值的标定 (52 KB)

输入实际值的标定:

标定 = 单极

下限值 = 0

上限值 = 32000



图 (53 KB) 2: 实际值的标定 (53 KB)

示例:2

传感器量程 4 至 20mA 对应于 0 to 40 bar。

输入设定点的标定:

下限值 = 0.0

上限值 = 40.0

输入实际值的标定:

标定 = 单极和 20% 的偏移量

下限值 = 6400

上限值 = 32000

示例: 3

RTD模块上的PT100 传感器:1°C 对应值为 10。

该系统(热水)预期的数值范围:0°C 至最大 120°C 。

输入设定点的标定:

下限值 = 0.0

上限值 = 120.0

输入实际值的标定:

标定 = 单极

下限值 = 0

上限值 = 1200

示例:4

RTD模块上的PT100 传感器: 1°C 对应值为 10。

该系统(烤炉)预期的数值范围: 0°C 至最大 370°C.

输入设定点的标定:

下限值 = 0.0

上限值 = 370.0

输入实际值的标定:

标定 = 单极

下限值 = 0

上限值 = 3700

示例:5

RTD模块上的PT100 传感器:1°C 对应值为 10。

该系统(外界温度)预期的数值范围: -30°C 至最大 +60°C.

输入设定点的标定:

下限值 = -30.0

上限值 = +60.0

输入实际值的标定:

标定 = 双极

下限值 = -300

上限值 = +600

结论:

最大设定点数值必须能匹配预期的模拟值。

条目号:19598675 日期:2005-05-16